

CAMBIAMENTO DI VARIABILI

Per integrali in una sola variabile, come si sa, se $\varphi: [a,b] \rightarrow [c,d]$ è bigettiva e di classe C^1 , e f è una funzione integrabile su $[c,d]$, vale la formula

$$\int_c^d f(x) dx = \begin{cases} \int_a^b f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt & \text{se } \varphi(a)=c, \varphi(b)=d, \\ \int_b^a f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt & \text{se } \varphi(b)=c, \varphi(a)=d, \end{cases}$$

e dunque, in ogni caso,

$$\int_c^d f(x) dx = \int_a^b f(\varphi(t)) |\varphi'(t)| dt.$$

Questa formula si generalizza al caso di N variabili nel modo seguente: siano A, B aperti di \mathbb{R}^N e sia $g: A \rightarrow B$ invertibile con g, g^{-1} di classe C^1 , e con

$$J_g(x) \neq 0 \quad \forall x \in A,$$

ove $J_g(x) = \det Dg(x)$.

Teorema 1 Se $E \subseteq A$, $E \in \mathcal{M}_N$, allora $g(E) \in \mathcal{M}_N$ e

$$m_N(g(E)) = \int_E |J_g(x)| dx.$$

Teorema 2 Se $F \subseteq B$, $F \in \mathcal{M}_N$, e f è integrabile su F , allora

$$\int_F f(y) dy = \int_{g^{-1}(F)} f(g(x)) |J_g(x)| dx.$$

dim. Teorema 2. Il teorema 1, applicato a g^{-1} , dice che se $F \subseteq B$, $F \in \mathcal{M}_N$, allora $g^{-1}(F) \in \mathcal{M}_N$ e, posto $E = g^{-1}(F)$, ed estesa $J_g(x)$ a 0 fuori di A ,

$$\int_{\mathbb{R}^N} \mathbb{1}_F dy = m_N(F) = \int_E |J_g(x)| dx = \int_{\mathbb{R}^N} \mathbb{1}_F(g(x)) |J_g(x)| dx.$$

Questa formula, per linearità, si estende a tutte le $\varphi \in \mathcal{S}_0$. Poi, utilizzando

Il teorema di B. Levi, otteniamo la formula per tutte le f misurabili (2)
 su F e non negative, e infine, per differenza, la formula è vero per ogni
 f integrabile su F . \square

dim teorema 1. Questa dimostrazione è alquanto laboriosa. Si deve
 dapprima considerare il caso di una $T: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N$ lineare (o affine),

$$T(x) = Ax \quad (\text{oppure } T(x) = Ax + b)$$

con A matrice $N \times N$ (e $b \in \mathbb{R}^N$).

Osserviamo che se $P \in \mathcal{P}_N$, $T(P)$ è ancora un parallelepipedo ma
 non più rettangolo.



Dobbiamo quindi introdurre la classe \mathcal{P}'_N dei parallelepipedo non
 necessariamente rettangoli: quindi $\mathcal{P}_N \subset \mathcal{P}'_N$.

Un elemento $P \in \mathcal{P}'_N$ si scrive così:

$$P = \left\{ x = x_0 + \sum_{i=1}^N t_i u_i : 0 \leq t_i \leq 1 \text{ per } i=1, \dots, N \right\} = x_0 + P(u_1, \dots, u_N).$$

È chiaro che $\mathcal{P}'_N \subset M_N$ (sono insiemi chiusi), e che

$$m_N(x_0 + P(u_1, \dots, u_N)) = m_N(P(u_1, \dots, u_N))$$

per l'invarianza per traslazioni di m_N . Inoltre, se $P = \prod_{i=1}^N [a_i, b_i] \in \mathcal{P}_N$,
 allora $P = a + \sum_{i=1}^N t_i (b_i - a_i) e_i = a + P((b_1 - a_1) e_1, \dots, (b_N - a_N) e_N)$, ove
 $a = (a_1, \dots, a_N)$ e (e_1, \dots, e_N) è la base canonica di \mathbb{R}^N .

Vogliamo ora definire il "volume elementare" $v_N(P)$ per ogni $P \in \mathcal{P}'_N$,
 definito come base $(N-1)$ -dimensionale per altezza. Lo faremo, più generale,
 per i parallelepipedo (non necessariamente rettangoli) m -dimensionali in \mathbb{R}^N ($m \leq N$).

Per $m=1$, $v_1(P(u_1)) = |u_1|_N$

Per $m=2$, scriviamo $u_2 = b+c$, con $(b, u_1)_N = 0$ e $c \parallel u_1$. La base di $P(u_1, u_2)$ è $|u_1|_N$, l'altezza è $|b|_N$, quindi $v_2(P(u_1, u_2)) = |u_1|_N |b|_N$.

Se conosciamo $v_{m-1}(P(u_1, \dots, u_{m-1}))$, definiamo $v_m(P(u_1, \dots, u_m))$: scriviamo $u_m = b+c$, con $(b, u_j)_N = 0$, $j=1, 2, \dots, m-1$, e $c = \sum_{j=1}^{m-1} \alpha_j u_j$. La base di $P(u_1, \dots, u_m)$ è $v_{m-1}(P(u_1, \dots, u_{m-1}))$. L'altezza è $|b|_N$, quindi $v_m(P(u_1, \dots, u_m)) = v_{m-1}(P(u_1, \dots, u_{m-1})) |b|_N$.

Questa definizione è alquanto scomoda; fortunatamente c'è un modo alternativo di scrivere il volume degli elementi di P_N^m .

Proposizione Siano $u_1, \dots, u_m \in \mathbb{R}^N$. Detti A e B matrici $m \times n$ le cui righe sono i vettori u_1, \dots, u_m (scriviamo $A = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_m \end{pmatrix}$), si ha

$$v_m(P(u_1, \dots, u_m)) = \sqrt{\det(AA^t)}$$

dim Notiamo che AA^t è $m \times m$. Inoltre osserviamo che permutando le righe di A , B rimane non cambia: infatti, sia $\sigma: \{1, \dots, m\} \rightarrow \{1, \dots, m\}$ una permutazione (cioè una mappa bigettiva); se P è la matrice associata a σ , vale a dire $P = \{p_{ij}\}$ con $p_{ij} = 1$ se $j = \sigma(i)$, $p_{ij} = 0$ altrimenti, la permutata A' di A è $A' = PA$, poiché

$$a'_{ij} = \sum_{s=1}^m p_{is} a_{sj} = \sum_{s=1}^m a_{s\sigma(i)j} = a_{\sigma(i)j}$$

Quindi, essendo $\det P = \text{sgn}(\sigma) = \pm 1$,

$$\det(PA(PA)^t) = \det(PAA^tP) = (\det P)^2 \det AA^t = \det AA^t$$

Dunque, non importa quali $m-1$ vettori si scelgano come base di $P(u_1, \dots, u_m)$. La proposizione è dimostrata per induzione. Se $m=1$, A ha la sola riga u_1 , $AA^t = |u_1|_N^2$, $\sqrt{\det AA^t} = |u_1|_N = v_1(P(u_1))$ e la tesi è vera.

Se vale B tra per matrici di $m \times n$ righe, consideriamo una matrice A di m righe. Scriviamo

$$u_i = b + c, \text{ con } (b, u_i)_N = 0, 2 \leq i \leq m, \text{ e } c = \sum_{i=2}^m \lambda_i u_i.$$

Sottraiamo dalla 1^a riga B 2^a moltiplicata per λ_2 , B 3^a moltiplicata per λ_3, \dots , la m -sima moltiplicata per λ_m . Si ottiene una nuova matrice $A' = PA$ ove

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -\lambda_2 & -\lambda_3 & \dots & -\lambda_m \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}, \det P = 1;$$

B 1^a riga di A' è $u_1 - c = b_1$, e il resto è il blocco $D = \begin{pmatrix} u_2 \\ \vdots \\ u_m \end{pmatrix}$.

Da una parte si ha

$$\det(A'A^t) = \det(PA A^t P^t) = |\det P|^2 \det AA^t = \det AA^t,$$

e dall'altra

$$A'A^t = \begin{pmatrix} b_1 \\ D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1^t & D^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 b_1^t & b_1 D^t \\ D b_1^t & D D^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} |b_1|_N^2 & 0 \\ 0 & D D^t \end{pmatrix}$$

perciò $b_1 D^t = \begin{pmatrix} (b_1, u_2)_N \\ \vdots \\ (b_1, u_m)_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$, da cui $\det A'A^t = |b_1|_N^2 \det D D^t$.

Quindi

$$\sqrt{\det AA^t} = |b_1|_N \sqrt{\det D D^t} = |b_1|_N \sqrt{\det(P(u_2, \dots, u_m))}$$

Ciò prova il fatto induttivo. \square

In definitiva, il volume elementare di ogni parallelepipedo m -dimensionale in \mathbb{R}^n è

$$v_m(P(u_1, \dots, u_m)) = \sqrt{\det A A^t}, \quad A = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_m \end{pmatrix}$$

ovvero, per la formula di Cauchy-Binet, $v_m(P(u_1, \dots, u_m))$ è la radice quadrata della somma dei quadrati di tutti i minori $m \times m$ della matrice A .

In particolare, se $m=N$, e $P = P(u_1, \dots, u_N) \in P'_N$, allora

$$V_N(P(u_1, \dots, u_N)) = \sqrt{\det AA^t} = |\det A|, \text{ ove } A = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix}.$$

Si noti che se $P \in P_N$, ossia

$$P = a + P((b_1 - a_1)e_1, \dots, (b_n - a_n)e_n),$$

allora

$$V_N(P) = V_N(P((b_1 - a_1)e_1, \dots, (b_n - a_n)e_n)) = \left| \det \begin{pmatrix} b_1 - a_1 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & b_n - a_n \end{pmatrix} \right| = \prod_{i=1}^n (b_i - a_i),$$

e si torna alla definizione di volume elementare per parallelepipedi rettangoli.

Una volta definito il volume elementare degli elementi di P'_N , dobbiamo assicurarci, come già fatto a suo tempo nel caso del volume di parallelepipedi rettangoli, che la misura di Lebesgue su P'_N coincide col volume elementare.

Proposizione Se $P = P(u_1, \dots, u_N) \in P'_N$, allora $m_N(P) = V_N(P)$.

dim. Si è già osservato che $P \in M_N$. Consideriamo la funzione alternante

$$f(u_1, \dots, u_N) = m_N(P(u_1, \dots, u_N)) \operatorname{sgn}(\det A), \text{ ove } A = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix}.$$

Proveremo:

- (i) $f(e_1, \dots, e_N) = 1$,
- (ii) $f(u_{\sigma(1)}, \dots, u_{\sigma(N)}) = \operatorname{sgn}(\sigma) f(u_1, \dots, u_N)$ per ogni permutazione $\sigma: \{1, \dots, N\} \rightarrow \{1, \dots, N\}$;
- (iii) $f(u_1, \dots, \lambda u_i, \dots, u_N) = \lambda f(u_1, \dots, u_i, \dots, u_N) \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall i = 1, \dots, N$;
- (iv) $f(u_1, \dots, u_i + w, \dots, u_N) = f(u_1, \dots, u_i, \dots, u_N) + f(u_1, \dots, w, \dots, u_N) \quad \forall w \in \mathbb{R}^N, \forall i = 1, \dots, N$.

Da qui seguirà che f è N -lineare (ossia lineare in ciascuna variabile), è alternante, e vale 1 sulla base canonica: per l'unicità della funzione con queste proprietà, deve essere

$$f(u_1, \dots, u_N) = \det \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix}, \text{ e pertanto } m_N(P(u_1, \dots, u_N)) = \left| \det \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix} \right|.$$

Proviamo (i):

$$f(e_1, \dots, e_N) = m_N(P(e_1, \dots, e_N)) \cdot 1 = 1$$

Proviamo (ii):

Dato che $P(u_{\sigma(1)}, \dots, u_{\sigma(N)}) = P(u_1, \dots, u_N)$ per definizione, si ha

$$\begin{aligned} f(u_{\sigma(1)}, \dots, u_{\sigma(N)}) &= m_N(P(u_{\sigma(1)}, \dots, u_{\sigma(N)})) \cdot \operatorname{sgn} \det \begin{pmatrix} u_{\sigma(1)} \\ \vdots \\ u_{\sigma(N)} \end{pmatrix} \\ &= m_N(P(u_1, \dots, u_N)) \operatorname{sgn} \sigma \cdot \det \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix} = \operatorname{sgn} \sigma f(u_1, \dots, u_N). \end{aligned}$$

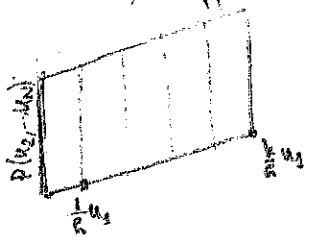
Proviamo (iii):

Per $\lambda=0$ la tesi è ovvia perché $m_N(P(0, v_2, \dots, v_N)) = 0$ dato che $P(0, v_2, \dots, v_N) = P(v_2, \dots, v_N)$ è contenuto in un sottospazio $(N-1)$ -dimensionale.

Per $\lambda \neq 0$ basta mostrare che (caso $i=1$; gli altri sono uguali)

$$m_N(P(\lambda u_1, u_2, \dots, u_N)) = |\lambda| m_N(P(u_1, u_2, \dots, u_N)).$$

Se $\lambda > 0$, supponiamo dapprima $\lambda = \frac{k}{h} \in \mathbb{Q}^+$. Scriviamo



$$P\left(\frac{k}{h}u_1, u_2, \dots, u_N\right) = \bigcup_{j=0}^{k-1} \left[\frac{j}{h}u_1 + P\left(\frac{1}{h}u_1, u_2, \dots, u_N\right) \right]$$

e questi parallelepipedi sono adiacenti e traslabili l'uno dell'altro. Perciò

$$\begin{aligned} m_N\left(P\left(\frac{k}{h}u_1, u_2, \dots, u_N\right)\right) &= k m_N\left(P\left(\frac{1}{h}u_1, u_2, \dots, u_N\right)\right) \\ &= \frac{k}{h} \left[h m_N\left(P\left(\frac{1}{h}u_1, u_2, \dots, u_N\right)\right) \right] = \frac{k}{h} m_N(P(u_1, u_2, \dots, u_N)). \end{aligned}$$

Se ora $\lambda \in \mathbb{R}^+$, sia $\{q_n\} \subseteq \mathbb{Q}^+$ tale che $q_n \rightarrow \lambda$. Allora

$$P(q_n u_1, u_2, \dots, u_N) \subseteq P(q_{n+1} u_1, u_2, \dots, u_N), \quad \bigcup_{n=1}^{\infty} P(q_n u_1, u_2, \dots, u_N) = P(\lambda u_1, u_2, \dots, u_N)$$

e dunque

$$m_N(P(\lambda u_1, u_2, \dots, u_N)) = m_N(P(\lambda u_1, u_2, \dots, u_N)) = \lim_{N \rightarrow \infty} m_N(P(u_1, u_2, \dots, u_N)) = \textcircled{7}$$

$$= \lim_{N \rightarrow \infty} q_N m_N(P(u_1, \dots, u_N)) = \lambda m_N(P(u_1, \dots, u_N))$$

Se, infine, $\lambda < 0$, scriviamo

$$P(u_1, u_2, \dots, u_N) = P(u_1) + P(u_2, u_3, \dots, u_N) = u_1 + P(-u_1) + P(u_2, \dots, u_N) =$$

$$= u_1 + P(-u_1, u_2, \dots, u_N)$$

(poiché $P(u_1) = \int \lambda u_1 \cdot \delta(\alpha) = \int (1-t)u_1 \cdot t \delta(\alpha) = u_1 + \int t(-u_1) \cdot t \delta(\alpha) = u_1 + P(-u_1)$)

Da qui per $\lambda < 0$

$$m_N(P(\lambda u_1, u_2, \dots, u_N)) = m_N(P(-\lambda u_1, u_2, \dots, u_N)) = -\lambda m_N(P(u_1, \dots, u_N))$$

In definitiva

$$m_N(P(\lambda u_1, u_2, \dots, u_N)) = \begin{cases} \lambda m_N(P(u_1, \dots, u_N)) & \text{se } \lambda \geq 0 \\ -\lambda m_N(P(u_1, \dots, u_N)) & \text{se } \lambda < 0 \end{cases} = |\lambda| m_N(P(u_1, \dots, u_N))$$

Poniamo (w): sia $w \in \mathbb{R}^N$, $w = c_1 u_1 + c_2 u_2 + \dots + c_N u_N$. Dobbiamo provare che (con $i=1$; gli altri sono uguali)

$$P(u_1 + w, u_2, \dots, u_N) = P(u_1, u_2, \dots, u_N) + P(w, u_2, \dots, u_N)$$

Notiamo che

$$\textcircled{*} \det \begin{pmatrix} u_1 + w \\ u_2 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix} = (1+c_1) \det \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix}, \text{ essendo } \det \begin{pmatrix} c_1 u_1 + \dots + c_N u_N \\ u_2 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix} = 0$$

D'altra parte risulta

$$\textcircled{**} m_N(P(u_1 + w, u_2, \dots, u_N)) = (1+c_1) m_N(P(u_1, u_2, \dots, u_N))$$

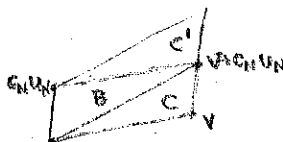
infatti: poniamo $v = u_1 + c_1 u_1 + c_2 u_2 + \dots + c_{N-1} u_{N-1}$; allora $u_1 + w = v + c_N u_N$ e

$$m_N(P(u_1 + w, u_2, \dots, u_N)) = \frac{1}{|c_N|} m_N(P(v + c_N u_N, c_N u_N, u_2, \dots, u_{N-1}))$$

d'altra parte

$$P(v + c_N u_N, c_N u_N, u_2, \dots, u_{N-1}) = [BUC] + P(u_2, \dots, u_{N-1})$$

$$P(v, c_N u_N, u_2, \dots, u_{N-1}) = [BUC] + P(u_2, \dots, u_{N-1})$$



ovc

$$B = \{ \lambda_1 (v + c_N u_N) + \lambda_2 c_N u_N : \lambda_1, \lambda_2 \in [0,1], \lambda_1 + \lambda_2 \leq 1 \}$$

$$C = \{ \lambda_1 v + \lambda_2 (v + c_N u_N) : \lambda_1, \lambda_2 \in [0,1], \lambda_1 + \lambda_2 \leq 1 \}$$

$$C' = \{ \lambda_1 (v + c_N u_N) + \lambda_2 c_N u_N : \lambda_1, \lambda_2 \in [0,1], \lambda_1 + \lambda_2 \geq 1 \} = C + c_N u_N$$

e dunque

$$\begin{aligned} m_N(P(u_1 + w, u_2, \dots, u_N)) &= \frac{1}{|c_N|} m_N(P(v + c_N u_N, c_N u_N, u_2, \dots, u_N)) = \\ &= \frac{1}{|c_N|} m_N(P(v, c_N u_N, u_2, \dots, u_N)), \end{aligned}$$

ossia

$$m_N(P(u_1 + c_1 u_1 + \dots + c_N u_N, u_2, \dots, u_N)) = m_N(P(u_1 + c_1 u_1 + \dots + c_{N-1} u_{N-1}, u_2, \dots, u_N))$$

In modo assolutamente analogo si prova che

$$m_N(P(u_1 + c_1 u_1 + \dots + c_N u_N, u_2, \dots, u_N)) = \dots = m_N(P(u_1 + c_1 u_1, u_2, \dots, u_N))$$

Infine per (ii)

$$m_N(P(u_1 + c_1 u_1, u_2, \dots, u_N)) = |1 + c_1| m_N(P(u_1, u_2, \dots, u_N)),$$

come richiesto. Da \otimes e $\otimes \otimes$ segue finalmente

$$\begin{aligned} f(u_1 + w, u_2, \dots, u_N) &= (1 + c_1) m_N(P(u_1, \dots, u_N)) \operatorname{sgn} \left(\det \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix} \right) = \\ &= f(u_1, \dots, u_N) + f(c_1 u_1, u_2, \dots, u_N) \end{aligned}$$

e quindi, con analogo calcolo,

$$f(w, u_2, \dots, u_N) = f(c_N u_N, u_2, \dots, u_N)$$

anche (iii) è provata. Ciò conclude la dimostrazione della proposizione. \square

Corollario Se $T(x) = Ax + b$ è una trasformazione affine di \mathbb{R}^n in \mathbb{R}^n , allora per ogni $E \in \mathbb{M}_n$ si ha

$$m_N(T(E)) = |\det A| m_N(E)$$

dim. Se $E = P = \prod_{i=1}^n [a_i, b_i] \in \mathbb{P}_n$, si ha $P = a + P((b_1 - a_1)e_1, \dots, (b_n - a_n)e_n)$ e dunque

$$T(P) = T(a) + b + P((b_1 - a_1)Te_1, \dots, (b_n - a_n)Te_n),$$

$$\text{da cui } m_N(T(P)) = m_N(P((b_1 - a_1)Te_1, \dots, (b_n - a_n)Te_n)) = \prod_{i=1}^n (b_i - a_i) \left| \det \begin{pmatrix} Te_1 \\ \vdots \\ Te_n \end{pmatrix} \right| = m_N(P) |\det A|$$

Se $E = \bigcup_{j=1}^k P_j$, con $P_j \in \mathcal{P}_N$, con un numero finito di tagli paralleli agli assi si scrive $E = \bigcup_{i=1}^h R_i$, con $R_i \in \mathcal{P}_N$ e privi di punti interi comuni, e la relazione cercata scapre allora per additività.

Se E è un aperto, $T(E)$ è aperto e quindi $T(E) \in \mathcal{M}_N$; inoltre esiste una successione $\{R_n\} \in \mathcal{M}_N$, tale che $R_n \subset R_{n+1}$, $\bigcup_{n=1}^{\infty} R_n = E$, e R_n è unione finita di parallelepipedi, dato che $T(E) = \bigcup_{n=1}^{\infty} T(R_n)$, dalla relazione

$$m_N(T(R_n)) = |\det A| m_N(R_n) \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

scapre la relazione per E passando al limite per $n \rightarrow \infty$

Se E è chiuso, $T(E)$ è chiuso e quindi $T(E) \in \mathcal{M}_N$. Se B_n è la palla aperta di centro $O \in \mathbb{R}^N$ e raggio n , poiché $B_n \setminus E$ è aperto si ha

$$\begin{aligned} m_N(T(B_n \setminus E)) &= m_N(T(B_n)) - m_N(T(B_n \setminus E)) = \\ &= |\det A| [m_N(B_n) - m_N(B_n \setminus E)] = |\det A| m_N(B_n \setminus E), \end{aligned}$$

e per $n \rightarrow \infty$ si ottiene la relazione per E .

Infine se $E \in \mathcal{M}_N$, per ogni $n \in \mathbb{N}^+$ esistono A_n aperto e C_n chiuso tali che

$$A_n \supseteq A_{n+1} \supseteq E \supseteq C_{n+1} \supseteq C_n, \quad m_N(A_n \setminus C_n) < \frac{1}{n}$$

Quindi $T(A_n) \supseteq T(A_{n+1}) \supseteq T(E) \supseteq T(C_{n+1}) \supseteq T(C_n)$, $T(A_n)$ è aperto, $T(C_n)$ è chiuso, e $m_N(T(A_n) \setminus T(C_n)) = |\det A| m_N(A_n \setminus C_n) < |\det A|/n$.

Perciò $T(E) \in \mathcal{M}_N$, e

$$m_N(T(E)) = \lim_{n \rightarrow \infty} m_N(T(C_n)) = \lim_{n \rightarrow \infty} |\det A| m_N(C_n) = |\det A| m_N(E). \quad \square$$

Il passo successivo riguarda il caso generale di una trasformazione bigettiva $g: A \rightarrow B$ con A, B aperti di \mathbb{R}^N e g, g^{-1} di classe C^1 con $Jg(x) \neq 0$ in A .

Si noti che, di conseguenza, $Jg^{-1}(y) = [Jg(g^{-1}(y))]^{-1} \neq 0$ in B .

Il punto chiave dell'intera argomentazione sta nel lemma che scapre che descrive quanto il trasformato $g(C)$ di un cubo $C \subset \mathbb{R}^N$ differisce dal trasformato di C mediante un'opportuna applicazione affine (il cui grefo

Primo di enunciare il Lemma, un po' di notazioni. Sia Ω un aperto limitato tale che $\bar{\Omega} \subset A$. Poniamo

$$M = \max \left\{ \max_{x \in \bar{\Omega}} |Dg(x)|_{N \times N}, \max_{y \in g(\bar{\Omega})} |Dg^{-1}(y)|_{N \times N} \right\}$$

$$\mu = d(\partial\Omega, g(\bar{\Omega})) = \min_{y \in \partial\Omega} d(y, g(\bar{\Omega})) \quad [\mu > 0]$$

$$(g(x))_r = \{ y \in B : d(y, g(\bar{\Omega})) \leq r \}, \quad r \in]0, \mu[.$$

Sia $p > M \sqrt{N}$. Poichè $\bar{\Omega}$ è compatto, g è differenziabile in $\bar{\Omega}$ e Dg è uniformemente continua in $\bar{\Omega}$, per ogni $u \in \bar{\Omega}$ e per ogni $\epsilon > 0$ esiste $\sigma > 0$, dipendente da ϵ ma indipendente da u , tale che

$$x \in \bar{\Omega}, |x-u|_N < \sigma \Rightarrow |g(x) - g(u) - Dg(u)(x-u)|_N < \frac{\epsilon}{p} |x-u|_N,$$

ed anche

$$y \in (g(\bar{\Omega}))_{\mu/2}, |y-g(u)|_N < \sigma \Rightarrow |g^{-1}(y) - u - Dg^{-1}(g(u))(y-g(u))|_N < \frac{\epsilon}{p} |y-g(u)|_N.$$

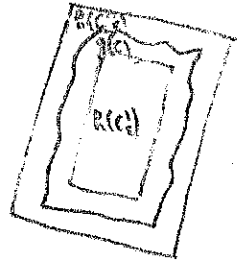
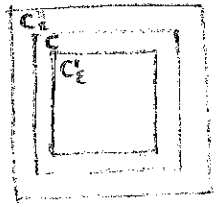
Se C è un cubo contenuto in $\bar{\Omega}$ di centro $u \in \bar{\Omega}$ e spigolo $d > 0$, indichiamo con C'_ϵ e C''_ϵ i cubi aperti di centro u e spigolo $d(1-\epsilon)$ e $d(1+\epsilon)$ rispettivamente.

Lemma Per ogni $\epsilon > 0$ esiste $\delta > 0$ tale che per qualunque cubo $C \subseteq \bar{\Omega}$ di centro $u \in \bar{\Omega}$ e spigolo $d \in]0, \delta/\sqrt{N}[$ si ha

$$h(C'_\epsilon) \subset g(C) \subset h(C''_\epsilon)$$

ove h è l'applicazione affine

$$h(x) = g(u) + Dg(u)(x-u), \quad x \in \mathbb{R}^N.$$



dim. Sia $\epsilon > 0$. Proviamo le seconde inclusioni. Sia $y \in g(C)$: sarà $y = g(x)$, con $x \in C$. Poniamo $z = h^{-1}(y)$ (ricordiamo che h è invertibile perchè $Dg(u)$ è

invertibile; si noti che da $y = h(z)$ segue

$$h^{-1}(y) = u + Dg^{-1}(g(u))(y - g(u)),$$

formula che useremo più avanti). Dobbiamo provare che $z \in C_\varepsilon'$. Si ha

$$|z_i - u_i| \leq |z_i - x_i| + |x_i - u_i| \leq |z_i - x_i| + \frac{d}{2}.$$

Inoltre

$$\begin{aligned} |z_i - x_i| &\leq |z - x|_N = |Dg^{-1}(g(u)) \cdot Dg(u) \cdot (z - x)|_N \leq \\ &\leq M |Dg(u)(z - x)|_N = M |h'(x) - h'(z)|_N = M |h'(x) - g'(x)|_N = \\ &= M |g'(u) - g'(x) + Dg(u) \cdot (x - u)|_N \leq \frac{M\varepsilon}{\rho} |x - u|_N \end{aligned}$$

perché risulta $|x - u|_N < \sigma$; non si sceglie $\delta < 2\sigma$ si ha effettivamente

$$|x - u|_N = \left[\sum_{i=1}^N |x_i - u_i|^2 \right]^{1/2} \leq \sqrt{N} \frac{d}{2} < \frac{\delta}{2} < \sigma.$$

Quindi si ottiene

$$|z_i - u_i| \leq \frac{M\varepsilon}{\rho} |x - u|_N + \frac{d}{2} \leq \left(\frac{M\varepsilon\sqrt{N}}{\rho} + 1 \right) \frac{d}{2} < \frac{d(1+\varepsilon)}{2},$$

cioè $z \in C_\varepsilon'$.

Proviamo la prima inclusione. Sia $y \in h(C_\varepsilon')$; sarà $y = h(v)$ con $v \in C_\varepsilon'$.

Mostriamo anzitutto che $y \in \overline{g(A)}_{M\varepsilon/2}$ (e dunque $y \in B$); in effetti si ha

$$\begin{aligned} \|y - g(u)\|_N &= \|h(v) - g(u)\|_N = \|Dg(u)(v - u)\|_N \leq M \|v - u\|_N \leq M \frac{d\sqrt{N}}{2} (1+\varepsilon) < \\ &< \frac{Md\sqrt{N}}{2} < \frac{M\varepsilon}{2}, \end{aligned}$$

e se si sceglie $\delta < \frac{M}{M}$ si ottiene $\|y - g(u)\|_N \leq \frac{\delta}{2}$, e dunque (essendo u.e.s.)

$y \in \overline{g(A)}_{M\varepsilon/2}$. Possiamo dunque a buon diritto porre $x = g^{-1}(y) \in A$. Per provare che $y \in g(C)$ dobbiamo mostrare che $x \in C$. Si ha

$$|x_i - u_i| \leq |x_i - v_i| + |v_i - u_i| \leq |x_i - v_i| + \frac{d(1+\varepsilon)}{2}.$$

D'altra parte, usando l'espressione di h^{-1} sopra scritta,

$$|x_i - v_i| \leq |x - v|_N = |g^{-1}(y) - h^{-1}(y)|_N = |g^{-1}(y) - u - Dg^{-1}(g(u))(y - g(u))|_N;$$

quindi se si sceglie $\delta < \frac{2\sigma}{M}$ si ottiene come prima

(12)

$$|Y - g(u)|_N \leq \frac{M\delta}{2} < \sigma$$

da cui finalmente

$$|x_i - v_i| \leq \frac{\varepsilon}{p} |Y - g(u)|_N \leq \frac{\varepsilon}{p} \frac{M\sqrt{n}}{2} d(1-\varepsilon) < \frac{\varepsilon d}{2}$$

e pertanto

$$|x - v| \leq \frac{\varepsilon d}{2} + \frac{d(1-\varepsilon)}{2} = \frac{d}{2},$$

che $x \in C$. Il Lemma è provato, con $\delta < \min\left\{2\sigma, \frac{1}{M}, \frac{2\sigma}{M}\right\}$. \square

Proviamo finalmente il Teorema 1, cominciando con i sottoinsiemi misurabili E di un fissato aperto limitato $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n \subset \mathbb{R}^n$. Come sempre, il punto chiave è provare il caso in cui E è un parallelepipedo. Fissato $\varepsilon > 0$, decomponiamo E nell'Unione di una famiglia numerabile di cubi C_i , privi di punti interi comuni, centrati in punti $u_i \in E$ e di spigoli di $< \delta/\sqrt{n}$, dove δ è il numero fornito dal Lemma. Poiché Jg è uniformemente continuo in Ω , possiamo supporre, moltiplicando eventualmente δ , che

$$x, x' \in \Omega, |x - x'|_N < \delta \Rightarrow |Jg(x) - Jg(x')| < \varepsilon.$$

Poniamo

$$h_i(x) = g(u_i) + Dg(u_i)(x - u_i), \quad x \in \mathbb{R}^n;$$

il Lemma precedente ci dice che

$$h_i(C_i|_E) \subseteq g(C_i) \subseteq h_i(C_i|_E) \quad \forall i \in \mathbb{N}.$$

Proviamo che $g(E)$ è misurabile. Si ha

$$\bigcup_{i=1}^{\infty} h_i(C_i|_E) \subseteq g(E) \subseteq \bigcup_{i=1}^{\infty} h_i(C_i|_E),$$

con

$$m_N \left(\bigcup_{i=1}^{\infty} R_i((C_i)_\varepsilon) \right) = \sum_{i=1}^{\infty} m_N(R_i((C_i)_\varepsilon)) = (1-\varepsilon)^N \sum_{i=1}^{\infty} |Jg(u_i)| m_N(C_i),$$

$$m_N \left(\bigcup_{i=1}^{\infty} R_i((C_i)_\varepsilon) \right) \leq \sum_{i=1}^{\infty} m_N(R_i((C_i)_\varepsilon)) = (1+\varepsilon)^N \sum_{i=1}^{\infty} |Jg(u_i)| m_N(C_i),$$

Quindi

$$m_N \left(\bigcup_{i=1}^{\infty} R_i((C_i)_\varepsilon) \setminus \bigcup_{i=1}^{\infty} R_i((C_i)_\varepsilon) \right) \leq [(1+\varepsilon)^N - (1-\varepsilon)^N] \sum_{i=1}^{\infty} |Jg(u_i)| m_N(C_i) \leq [(1+\varepsilon)^N - (1-\varepsilon)^N] \max_x |Jg| \cdot m_N(E),$$

e poiché l'ultimo membro è infinitesimo, si ha a maggior ragione

$$m_N^* \left(\bigcup_{i=1}^{\infty} R_i((C_i)_\varepsilon) \setminus g(E) \right) \rightarrow 0 \text{ per } \varepsilon \rightarrow 0,$$

e che prova, essendo $\bigcup_{i=1}^{\infty} R_i((C_i)_\varepsilon)$ aperto, che $g(E)$ è misurabile. Adesso utilizzeremo le inclusioni $\textcircled{1} \textcircled{2} \textcircled{3}$ per valutare $m_N(g(E))$.

Dalla prima segue

$$\begin{aligned} m_N(g(E)) &= \sum_{i=1}^{\infty} m_N(g(C_i)) \geq \sum_{i=1}^{\infty} m_N(R_i((C_i)_\varepsilon)) = (1-\varepsilon)^N \sum_{i=1}^{\infty} |Jg(u_i)| m_N(C_i) = \\ &= (1-\varepsilon)^N \sum_{i=1}^{\infty} \int_{C_i} |Jg(u)| dx \geq \\ &\geq (1-\varepsilon)^N \sum_{i=1}^{\infty} \left[\int_{C_i} |Jg(x)| dx - \int_{C_i} |Jg(u_i) - Jg(x)| dx \right] \geq \\ &\geq (1-\varepsilon)^N \left[\int_E |Jg(x)| dx - \varepsilon m_N(E) \right]; \end{aligned}$$

dalla seconda, analogamente, segue

$$\begin{aligned} m_N(g(E)) &= \sum_{i=1}^{\infty} m_N(g(C_i)) \leq \sum_{i=1}^{\infty} m_N(R_i((C_i)_\varepsilon)) = (1+\varepsilon)^N \sum_{i=1}^{\infty} |Jg(u_i)| m_N(C_i) \leq \\ &\leq (1+\varepsilon)^N \sum_{i=1}^{\infty} \left[\int_{C_i} |Jg(x)| dx + \int_{C_i} |Jg(u_i) - Jg(x)| dx \right] \leq \\ &\leq (1+\varepsilon)^N \left[\int_E |Jg(x)| dx + \varepsilon m_N(E) \right]. \end{aligned}$$

Per l'arbitrarietà di ϵ , si ha

$$m_N(g(E)) = \int_E |Jg(x)| dx \quad \forall E \in P_N, E \subseteq \Omega.$$

Poi si passa, per additività, alle unioni finite di parallelepipedi (puri di punti interi comuni) contenuti in Ω ; poi, per il teorema di B. Levi, agli aperti contenuti in Ω . Per un chiuso $E \subseteq \Omega$, basta scrivere le formule per Ω e per $\Omega \setminus E$, che sono aperti, e poi sottrarre. In questi casi $g(E)$ è misurabile perché unione di trasformati di parallelepipedi, perché aperto o perché chiuso.

Sia ora $E \in M_N, E \subseteq \Omega$. Per ogni $n \in N$ siano A_n aperto e C_n chiuso, tali che $\Omega \supseteq A_n \supseteq E \supseteq C_n$ e $m_N(A_n \setminus C_n) < \frac{1}{n}$. Allora $g(A_n)$ è aperto, $g(C_n)$ è chiuso con $g(A_n) \supseteq g(E) \supseteq g(C_n)$ e

$$m_N(g(A_n) \setminus g(C_n)) = m_N(g(A_n \setminus C_n)) = \int_{A_n \setminus C_n} |Jg(x)| dx \leq \max_{\Omega} |Jg| \frac{1}{n}$$

ne segue a maggior ragione

$$m(g(E) \setminus g(C_n)) \rightarrow 0 \quad \text{per } n \rightarrow \infty,$$

e quindi $g(E)$ è misurabile. Inoltre, da

$$m(g(C_n)) = \int_{C_n} |Jg(x)| dx$$

per $n \rightarrow \infty$ segue la formula per E .

Infine togliamo la dipendenza dall'aperto limitato Ω . Sia per ogni n

$$A_n = \{x \in A : d(x, \partial A) > \frac{1}{n}, |x|_N < \frac{1}{n}\}.$$

Se $E \in M_N, E \subseteq A$, le formule vale per $E \cap A_n$, in questo A_n è un aperto limitato. Bichi

$$g(E) = \bigcup_n (g(E \cap A_n))$$

$g(E)$ è misurabile. Inoltre, per il teorema di B. Levi la formula vale anche per E . Il teorema 1 è completamente dimostrato. \square